

整理番号	HT27152	分野	工学・物理	(キーワード: 振動制御)
------	---------	----	-------	---------------

## 山梨大学

### 振動ってなに？知って、操ってみよう！

先生(代表者)	野田 善之(のだ よしゆき) 大学院総合研究部・准教授			
自己紹介	工場で働くロボットや機械の効率を高める研究を行っています。ロボットや機械の効率を高めるには振動を操ることが非常に重要です。日常生活でも振動現象を知ることで、日々の生活を楽しむことができます。「振動ってなに？」と思った方は是非ともご参加ください。			
開催日時・主な募集対象	平成27年8月1日(土)	(対象)	中学生	(人数) 20名
集合場所・時間	山梨大学 甲府キャンパス 工業会館玄関口 (集合時間) 午前9:30			
開催会場(集合場所)	山梨大学 甲府キャンパス 工業会館アクティブラーニング室 住所: 〒400-8511 山梨県甲府市武田四丁目3-11 アクセスマップ: <a href="http://www.yamanashi.ac.jp/campus-map/#kofu">http://www.yamanashi.ac.jp/campus-map/#kofu</a>			
内 容				
<p>水を揺らさずに運ぶにはどうしたらよいのだろうか？ブランコはなぜ一定の周期で揺れるのだろうか？振動現象は皆さんの身近に存在しています。振動のことを知ることで、日常生活は楽しく豊かになります。本プログラムでは、液面の振動や振り子の揺れなどの身近な振動現象を題材に、振動についての講義や実験を行います。その中で、人と機械でどちらが振動を抑えるのが得意か比較する実験も行います。また、研究室内のロボットや実験装置のデモンストレーション見学会も行います。</p> <p>受講生は振動の知識が無くても問題ありません。本プログラムでは、実験を交えて、楽しく、わかり易く、日常生活で利用できる振動の知識を習得することを目指します。</p>				
スケジュール				持 ち 物
9:30-10:00 受付(甲府キャンパス 工業会館玄関口集合)				筆記用具、ノート 飲み物
10:00-10:30 開講式(あいさつ, オリエンテーション, 科研費の説明)				
10:30-11:00 講義「振動現象の紹介と振動抑制制御技術の紹介」				
11:00-11:30 実験「手動操作による振り子台車搬送実験と搬送ロボットによる振り子台車搬送実験のデモンストレーション」				
11:30-12:00 講義「振動特性に関する講義」				
12:00-13:00 昼食(大学生や先生とフリートーク)				
13:00-13:30 実験「振動特性の計測」				
13:30-14:00 講義「振動を抑制しつつ、高速搬送する方法の講義」				
14:00-14:30 実験「振動を抑制しつつ、高速搬送する方法を実験」				

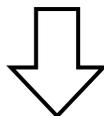
14:30-15:30 研究室見学(制御・ロボット技術の最新成果の見学)	<b>特 記 事 項</b>
15:30-16:00 休憩・クッキータイム(大学生や先生とフリートーク)	
16:00-16:30 修了式(アンケート記入・未来博士号授与・集合写真撮影)	
16:30 解散	
<ul style="list-style-type: none"> <li>・ご家族の方や学校関係者の方も見学できます。</li> <li>・昼食はこちらで準備します。 (アレルギー等のある方は事前にご連絡ください。)</li> </ul>	

《お問い合わせ・お申し込み先》

所属・氏名：	山梨大学・大学院総合研究部・野田善之
住 所：	山梨県甲府市武田四丁目3-11
TEL 番号：	055-220-8440
FAX 番号：	055-220-8779
E - m a i l：	noday@yamanashi.ac.jp
申込締切日：	平成27年7月22日(水)

《プログラムのテーマと関係する科研費》

研究代表者	研究期間	研究種目	課題番号	研究課題名
野田 善之	H23-24	若手研究(B)	23760205	注湯プロセスの数理解析とシステム統合に基づく高精度注湯制御システムの開発
野田 善之	H25-27	基盤研究(C)	25420181	力覚提示ジョイスティックによる操作型注湯ロボットの操作支援・訓練システムの開発



★この科研費について、さらに詳しく知りたい方は、下記をクリック！

<http://kaken.nii.ac.jp/>

※国立情報学研究所の科研費データベースへリンクします。