

整理番号	HT26231	分野	工学	(キーワード)ロボット
------	---------	----	----	-------------

山口大学

## 積木レゴで私のかしこいロボットを作ろう

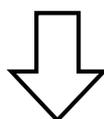
先生(代表者)	呉本 堯(くれもと たかし) 大学院理工学研究科・助教				
自己紹介	<p>科学研究と技術開発は難しいと思いつつながら、この道歩んで30年になるところです。その理由は、自分の好奇心と、人類に役立つ仕事をしたい気持ちがあるからです。大学教員になってから、自分より優秀な学生を育てることに努めています。宇宙船「地球号」が大好きです！</p>				
開催日時・主な募集対象	平成26年11月9日(日)	(対象)	小学校5, 6年生	(人数)	20名
集合場所・時間	山口大学 工学部 知能情報工学科棟1階		(集合時間)	9時30分	
開催会場(集合場所)	山口大学 工学部 (常盤キャンパス) 知能情報工学科棟1階 住所: 〒755-8611 山口県宇部市常盤台2-16-1 アクセスマップ: <a href="http://www.eng.yamaguchi-u.ac.jp/10info/access.html">http://www.eng.yamaguchi-u.ac.jp/10info/access.html</a>				
<b>内 容</b>					
		<p>「かしこい」とは、知能にすぐれていることを指します。21世紀のロボットは「か・し・こ・い」でなければなりません。本プログラムでは、まず講師による知能ロボットの開発歴史を簡単に紹介し、そして、大学院生のアドバイスを受けながら、受講生がレゴ(LEGO)ブロックとその頭脳部品(インテリジェントブロック)を自由に組み立て、「自分のロボット」を作り、アイコンブロックを使用してロボットの行動を出力・制御し、「かしこいふるまい」を実現することを体験します。本プログラムを受講することによって、知的創造性が育まれ、工学設計とシステム開発の基礎体験ができ、受講した者には「未来博士号」を授与します。</p>			
<b>スケジュール</b>				<b>持 ち 物</b>	
9:30— 9:50 受付 (山口大学工学部知能情報工学科棟1階先端情報演習室)				筆記用具	
10:00— 10:10 【午前の部その1】開校式(あいさつ、オリエンテーション、科研費の説明)					
10:10— 10:50 【午前の部その2】解説(講師:呉本(30分)、デモ:大学院学生(10分))				<b>特 記 事 項</b>	
11:00— 12:00 【午前の部その3】レゴロボットの設計、組立				受講生に昼食(弁当)を用意します。同伴者は弁当の実費をいただきます。	
12:00— 12:30 昼食・休憩					
12:30— 13:30 【午後の部その1】プログラミングの体験					
13:30— 13:40 休憩					
13:40— 15:00 【午後の部その2】実ロボット制御のためのプログラミングの開発・実装					
15:00— 15:10 休憩					
15:10— 15:30 【午後の部その3】作品発表(グループごと)・デモンストレーション					
15:30— 16:00 【午後の部その4】作品評価、未来博士号授与、アンケート記入、ロボット解体、片付け					
16:00 終了・解散					

《お問い合わせ・お申し込み先》

所属・氏名：	山口大学工学部知能情報工学科・呉本 堯(くれもと たかし)
住所：	山口県宇部市常盤台2-16-1
TEL 番号：	0836-85-9520
FAX 番号：	0836-85-9501
E-mail：	wu@yamaguchi-u.ac.jp
申込締切日：	平成26年10月3日(金)先着順

《プログラムのテーマと関係する科研費》

研究代表者	研究期間	研究種目	課題番号	研究課題名
呉本 堯	H15-17	若手研究(B)	15700161	ソフトコンピューティング手法を用いた動き検出視覚モデルに関する研究
呉本 堯	H18-20	基盤研究(C)	18500230	情動の評価・誘因と動的記憶の融合による大脳辺縁系の数理モデル及びその応用
呉本 堯	H26-29	基盤研究(C)	26330254	マルチモーダルインタフェースを備えた知能発達型知的システムとその応用



★この科研費について、さらに詳しく知りたい方は、下記をクリック！

<http://kaken.nii.ac.jp/>

※国立情報学研究所の科研費データベースへリンクします。