

整理番号	HT29266	分野	工学・数学	キーワード	ロボット
------	---------	----	-------	-------	------

研究機関名	和歌山工業高等専門学校			
プログラム名	ロボットの『しくみ』で学ぶ知能機械工学～信号処理編～			
先生(代表者)	津田 尚明(つだ なおあき) 知能機械工学科・准教授			
自己紹介	<p>人間の生活を助けてくれて、人間の生活を楽しくしてくれるロボット作りをめざしています。このプログラムで、ほんの少しでもロボット研究の楽しさを知ってもらいたいと思います。そして将来、参加者の中からロボット作りを目指す人が出てくれればうれしいです。</p>			
開催日時・募集対象	平成29年8月5日(土)	受講対象者	中学生	募集人数 14名
集合場所・時間	和歌山工業高等専門学校	(集合時間)	11:30～12:00	
開催会場	和歌山工業高等専門学校 住所: 〒644-0023 和歌山県御坊市名田町野島77 アクセスマップ: <a href="http://www.wakayama-nct.ac.jp/gakkou/access/gakkou-access.htm">http://www.wakayama-nct.ac.jp/gakkou/access/gakkou-access.htm</a>			
<b>内 容</b>				
<p>工場などでロボットが使われていて、今や病院や一般家庭など我々の近くでもロボットが使われはじめています。今後は身の回りにロボットがますます増えるでしょう。</p> <p>ロボットにはいくつかのセンサが入っていて、近くに人間が居るかどうか、障害物があるかどうか、バランスはどうか、など、ロボットの周りの状態を常に計測しています。そしてセンサで計測した結果をうまく活用することで、ロボットは人間の望み通りに動作します。ここで大切なことは、センサで計測した情報を正確にコンピュータに送信して、適切に分析して、それに応じてロボットの動作方法を決める(制御すること)です。</p> <p>この講座ではセンサでいろいろな状態を計測し、その結果を活用する方法を学びます。研究室で使っているロボットも見学します。</p>				
<b>スケジュール</b>			<b>持 ち 物</b>	
11:30-12:00 受付(和歌山高専 正面玄関ホール)・学内見学 12:00-12:15 ガイダンス(あいさつ・科研費の説明) 12:15-13:45 講義 13:45-15:30 実習 15:30-16:00 クッキータイム 16:00-17:00 演習 17:00-17:30 まとめ・アンケート記入・未来博士号の授与 17:30-18:00 個別相談・解散・終了			筆記用具	
			<b>特 記 事 項</b>	
※講義, 実習, 演習の途中でも休憩を取ります。 ※進み具合によって、多少スケジュールが変わる可能性があります。			途中に何度か休憩時間とりますが、長時間のプログラムです。 昼食は済ませてからお越しください。	

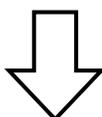
《お問合せ・お申込先》

所属・氏名：	和歌山工業高等専門学校 総務課 総務・企画係 松永 麻希
住所：	〒644-0023 和歌山県御坊市名田町野島77
TEL 番号：	0738-29-8210
FAX 番号：	0738-29-8216
E-mail：	kouza@wakayama-nct.ac.jp
申込締切日：	平成29年7月14日(金)

※当プログラムは先着順にて受付を行います。

《プログラムと関係する先生（代表者）の科研費》

研究代表者	研究期間	研究種目	課題番号	研究課題名
津田 尚明	H23-24 年	若手研究 (B)	23700680	松葉杖使用患者の歩行訓練のためのバーチャルリアリティ空間の構築
津田 尚明	H26-28 年	若手研究 (B)	26750236	松葉杖歩行訓練のための「見守り・付き添い」型バーチャル・トレーナーロボットの開発
津田 尚明	H29-3 2年	基盤研究 (C)	17K01606	「転倒覚」を誘発するヒヤリ・ハット対応 AR（拡張現実）方式松葉杖歩行訓練環境



★この科研費について、さらに詳しく知りたい方は、下記をクリック！

<http://kaken.nii.ac.jp/>

※国立情報学研究所の科研費データベースへリンクします。